

关于车贝雪夫多项式和自然正交函数 作气象场展开的收敛性、稳定性问题*

黄 文 杰

(国家气象局气象科学研究所)

周 家 斌

(中国科学院大气物理研究所)

车贝雪夫(Чебышев)多项式和自然正交函数都是气象上常用的正交函数。后者从气象场本身的协方差矩阵引出正交函数,能有效地浓缩气象场信息,且可用不规则格点资料。以往国内外对车贝雪夫多项式的应用都只限于等距格点,周家斌^[1]将它推广到不规则格点上,从而扩大了它的用途。

这两种正交函数各有一些优缺点,因而如何充分发挥其优点而避免其缺点就成为一个重要的研究问题。我们拟对这两种正交函数作一些比较和综合研究,本文重点放在收敛性和稳定性方面。

1. 收 敛 性

设我们有一组资料,以 $Z_{t,i,j}$ 表示。其中 t 表示资料的时次($t=1,2,\dots,T_0$), i,j 为资料的二维序号($i=1,2,\dots,I_0; j=1,2,\dots,J_0$)。我们可以把 $Z_{t,i,j}$ 用车贝雪夫多项式展开,即

$$\tilde{Z}_{t,i,j} = \sum_{k=0}^{K_0} \sum_{s=0}^{S_0} A_{t,k,s} \cdot \varphi_{k,i} \cdot \psi_{s,j} \quad (1)$$

其中 $\tilde{Z}_{t,i,j}$ 表示 t 时刻,格点 i, j 处的拟合值; $\varphi_{k,i}$ 为 k 阶规一化车贝雪夫多项式在 i 点的值; $\psi_{s,j}$ 为 s 阶规一化车贝雪夫多项式在 j 点的值; K_0, S_0 为拟合所取截止项数。

可以用如下相关指数表示(1)式对 $Z_{t,i,j}$ 的拟合精度

$$r_{t,K_0,S_0} = \frac{\sum_{k=0}^{K_0} \sum_{s=0}^{S_0} A_{t,k,s}}{\sum_{i=1}^{I_0} \sum_{j=1}^{J_0} Z_{t,i,j}^2} \quad (2)$$

现在将同一资料用自然正交函数展开,为了与一般的自然正交函数表达式一致,我们把二维序号(i, j)转化为一维格点表示,即 $l=1,2,\dots,L_0(L_0=I_0 \times J_0)$ 。则自然正交函数展开表示为

* 本文于 1982 年 6 月 10 日收到,1984 年 1 月 24 日收到修改稿。

$$\tilde{Z}_{l,t} = \sum_{k=1}^{K_1} T_{l,k} \cdot X_{k,t} \quad \begin{matrix} l=1, 2, \dots, T_0 \\ l=1, 2, \dots, L_0 \end{matrix} \quad (3)$$

式中 K_1 为拟合所取截止项数。相应的相关指数为

$$r_{K_1} = \frac{\sum_{k=1}^{K_1} \lambda_k}{\sum_{l=1}^{L_0} R_{l,t}} \quad (4)$$

其中 λ_k 为协方差矩阵的第 k 个特征值。

在比较两种展开的收敛性时,取同一相对误差可分别自(2)式和(4)式定出各自展开所需的项数。需要的项数愈少,收敛愈快。

在欧亚地区($20^\circ-70^\circ\text{N}$, $0^\circ-160^\circ\text{E}$),我们按表 1 配置取 35 个格点,由于其分布很不规则,为适合二维车贝雪夫展开,将格点按 5×7 结构排列,其二维序号见表 1。

表 1 欧亚 35 个格点位置及二维序号

| 二维 序号 | 东 经 | 0° | 10° | 20° | 30° | 40° | 50° | 60° | 70° | 80° | 90° | 100° | 110° | 120° | 130° | 140° | 150° | 160° |
|----------|--------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
| 北纬 | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| 70° | | | (1,2) | | | | | (1,4) | | | | (1,5) | | | | (1,6) | | |
| 60° | (1,1) | | (2,2) | | (1,3) | | | (2,4) | | | | (2,5) | | (2,6) | | (2,7) | | (1,7) |
| 50° | (2,1) | | (3,2) | | (2,3) | | | (3,3) | | (3,4) | | (3,5) | | (3,6) | | (3,7) | | |
| 40° | | (3,1) | | (4,1) | | (4,2) | | (4,3) | | (4,4) | | (4,5) | | (4,6) | | (4,7) | | |
| 30° | | | | | | | (5,1) | | (5,2) | | (5,4) | | (5,5) | | (5,6) | | (5,7) | |
| 20° | | | | | | | | | | (5,3) | | | (5,5) | | (5,6) | | | |

资料场 Z 取 500 mb 高度,时段由 1951 年 1 月至 1980 年 12 月。

从 30 年平均场看,每个月的 $A_{k,t}$, 根据绝对值的大小作顺序排列如表 2 (只给出前 10 个)。

表 2 1951—1980 年各月平均场 $A_{k,t}$, 绝对值大小排序

| 月 | 次 序 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 |
|----|--------|----------|----------|----------|----------|----------|----------|----------|----------|----------|----------|
| 1 | | A_{10} | A_{10} | A_{01} | A_{20} | A_{11} | A_{11} | A_{13} | A_{05} | A_{14} | A_{13} |
| 2 | | A_{00} | A_{10} | A_{01} | A_{20} | A_{11} | A_{21} | A_{03} | A_{12} | A_{14} | A_{03} |
| 3 | | A_{00} | A_{10} | A_{01} | A_{11} | A_{20} | A_{12} | A_{21} | A_{08} | A_{14} | A_{13} |
| 4 | | A_{00} | A_{10} | A_{01} | A_{11} | A_{05} | A_{20} | A_{14} | A_{02} | A_{21} | A_{13} |
| 5 | | A_{00} | A_{10} | A_{01} | A_{11} | A_{05} | A_{13} | A_{21} | A_{12} | A_{31} | A_{14} |
| 6 | | A_{00} | A_{10} | A_{01} | A_{05} | A_{21} | A_{13} | A_{11} | A_{16} | A_{15} | A_{23} |
| 7 | | A_{00} | A_{10} | A_{11} | A_{08} | A_{42} | A_{14} | A_{01} | A_{16} | A_{40} | A_{30} |
| 8 | | A_{00} | A_{10} | A_{01} | A_{21} | A_{21} | A_{30} | A_{16} | A_{15} | A_{11} | A_{20} |
| 9 | | A_{00} | A_{10} | A_{01} | A_{11} | A_{11} | A_{05} | A_{16} | A_{31} | A_{45} | A_{18} |
| 10 | | A_{00} | A_{10} | A_{01} | A_{11} | A_{21} | A_{12} | A_{05} | A_{31} | A_{13} | A_{45} |
| 11 | | A_{00} | A_{10} | A_{01} | A_{11} | A_{21} | A_{05} | A_{14} | A_{21} | A_{13} | A_{45} |
| 12 | | A_{00} | A_{10} | A_{01} | A_{11} | A_{21} | A_{20} | A_{05} | A_{14} | A_{13} | A_{03} |

从表 2 可知, A_{00} , A_{10} 这两个系数在全年各月都分别排在第一、第二位, A_{01} 则除 7 月份外皆排在第三位。这说明按表 1 的格点编号能较好地把握主要信息集中于 A_{00} , A_{10} , A_{01} 这三个低阶系数上。

对上述资料还计算了 $\bar{r}_{k,s}$ 值:

$$\bar{r}_{k,s} = \frac{1}{T_1} \sum_{i=1}^{T_1} r_{i,k,s} \quad (5)$$

式中 $T_1=12, k=0,1,\dots,4, s=0,1,\dots,6$

表 3 列出了各月按表 2 排序的前 8 个 $r_{i,k,s}$ 值及 $\bar{r}_{k,s}$ 值。

表 3 车贝雪夫展开与自然正交函数展开收敛性比较

| $r_{i,k,s}$ / 次序 / 月(t) | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 |
|-------------------------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|
| 1 | 0.7752 | 0.9388 | 0.9604 | 0.9679 | 0.9745 | 0.9801 | 0.9833 | 0.9859 |
| 2 | 0.7983 | 0.9474 | 0.9643 | 0.9733 | 0.9793 | 0.9855 | 0.9855 | 0.9879 |
| 3 | 0.8276 | 0.9626 | 0.9747 | 0.9795 | 0.9837 | 0.9859 | 0.9880 | 0.9894 |
| 4 | 0.8843 | 0.9799 | 0.9855 | 0.9886 | 0.9905 | 0.9920 | 0.9930 | 0.9939 |
| 5 | 0.9365 | 0.9895 | 0.9929 | 0.9943 | 0.9954 | 0.9963 | 0.9967 | 0.9971 |
| 6 | 0.9701 | 0.9964 | 0.9973 | 0.9978 | 0.9982 | 0.9985 | 0.9987 | 0.9988 |
| 7 | 0.9824 | 0.9981 | 0.9984 | 0.9986 | 0.9987 | 0.9988 | 0.9989 | 0.9990 |
| 8 | 0.9770 | 0.9974 | 0.9977 | 0.9979 | 0.9981 | 0.9983 | 0.9985 | 0.9986 |
| 9 | 0.9521 | 0.9939 | 0.9956 | 0.9964 | 0.9970 | 0.9974 | 0.9977 | 0.9979 |
| 10 | 0.9001 | 0.9831 | 0.9898 | 0.9933 | 0.9942 | 0.9949 | 0.9956 | 0.9963 |
| 11 | 0.8305 | 0.9649 | 0.9794 | 0.9858 | 0.9885 | 0.9903 | 0.9920 | 0.9932 |
| 12 | 0.7915 | 0.9503 | 0.9685 | 0.9742 | 0.9794 | 0.9844 | 0.9868 | 0.9871 |
| $\bar{r}_{k,s}$ | 0.8855 | 0.9752 | 0.9837 | 0.9873 | 0.9898 | 0.9919 | 0.9929 | 0.9939 |
| r_k | 0.8740 | 0.9042 | 0.9268 | 0.9465 | 0.9568 | 0.9648 | 0.9713 | 0.9762 |

表 3 指出, 车贝雪夫展开的收敛速度是很快的, 并不低于自然正交函数展开的收敛速度, 这无论从 12 个月的平均收敛速度抑或任一个月的收敛速度说, 都是如此。

对比表 3 末两行知, 车贝雪夫展开只取前两项, 收敛效果已相当于自然正交函数展开取前 7 项。即使收敛速度较慢的冬季, 尤其是一月份, 车贝雪夫展开取前 2 项也优于自然正交函数展开取前 3 项。

2. 稳定性

(1) 式中 $\varphi_{k,i}$, $\psi_{s,j}$ 只与格点分布有关, 与时间没有关系, 因而 $\varphi_{k,i} \cdot \psi_{s,j}$ 也只与格点有关, 而与时间无关。

由于车贝雪夫展开是对原资料场 $Z_{i,j}$ 的各时刻 ($t=1, 2, \dots$) 作独立展开, 无论 $t=1, 2$ 或任何时刻, $\varphi_{k,i} \cdot \psi_{s,j}$ 在 (i, j) 上的值始终是同样的。故应该说, 在车贝雪夫展开中 $\varphi_{k,i} \cdot \psi_{s,j}$ 是绝对与时间无关的。而自然正交函数展开的空间部分 $X_{k,t}$ 虽然在形式上与时间无关, 但由于它不是对原始资料场 $Z_{i,j}$ 的各时刻 ($t=1, 2, \dots$) 作独立展开, 而是通过 $Z_{i,j}$ 的协方差矩阵 R 作运算求得。协方差矩阵 R 是随 t 值大小有变化的, 故 $X_{k,t}$,

实际上是与 l 的大小 (即样本容量) 有关。故应该说, 自然正交函数展开的空间部分 $X_{k,l}$ 只能在样本容量取定, 样本起、终点也取定情况下才是固定的。样本容量和样本起点至终点的任何变动都会影响 $X_{k,l}$ 值, 因之它不是绝对与时间无关的。

总之, 车贝雪夫展开的空间部分对时间说是严格稳定的; 而自然正交函数展开的空间部分与样本取法相关联, 因之它对时间是依赖的。自然正交函数展开的不稳定性也在于它。

上述观点, 周家斌已在文献[1]中概括地提出过, 现在根据资料计算作明确的比较。

表 4a 给出 1951 年 1 月至 1980 年 12 月共 360 个月, 按表 1 所示欧亚地区 500 mb 高度场的自然正交函数展开的第 5 个特征向量场。表 4b 为同样格点, 但时间为 1951 年 1 月至 1979 年 12 月共 348 个月的同一特征向量场。对比表 4a 和 4b 知它们的符号完全相反。同样符号相反也在第 8 个特征向量场出现。展开结果的比较表明, 时间相差一年的两组展开, 只有第一特征向量基本上有稳定性, 第二特征向量及其它特征向量皆出现程度不同, 甚至符号相反的不稳定性。由于篇幅所限, 这些结果的资料均未给出。

表 4a $l=360$ 的自然正交函数展开第 5 个特征向量场 (1951—1980 年共 360 个月)

| $x_{0,l}$ i \ j | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 |
|--------------------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|
| 1 | -0.187 | -0.443 | -0.156 | -0.019 | -0.058 | 0.093 | 0.057 |
| 2 | -0.081 | -0.017 | -0.039 | 0.157 | 0.149 | 0.062 | -0.037 |
| 3 | -0.019 | -0.324 | -0.095 | -0.005 | 0.005 | -0.046 | -0.403 |
| 4 | -0.200 | 0.035 | 0.010 | -0.029 | 0.103 | 0.074 | 0.112 |
| 5 | -0.104 | -0.049 | 0.335 | 0.309 | 0.238 | -0.055 | -0.193 |

表 4b $l=348$ 的自然正交函数展开第 5 个特征向量场 (1951—1979 年共 348 个月)

| $x_{0,l}$ i \ j | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 |
|--------------------|-------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|
| 1 | 0.188 | 0.447 | 0.155 | 0.026 | 0.059 | -0.081 | -0.054 |
| 2 | 0.084 | 0.024 | 0.043 | -0.153 | -0.143 | -0.159 | 0.040 |
| 3 | 0.020 | 0.328 | 0.092 | -0.003 | -0.005 | 0.051 | 0.399 |
| 4 | 0.189 | -0.045 | -0.010 | 0.031 | -0.103 | -0.085 | -0.120 |
| 5 | 0.108 | 0.051 | -0.330 | -0.313 | -0.237 | 0.057 | 0.198 |

3. 稳定性问题对天气预报的影响

稳定性问题对天气分析和预报的影响可从如下几个方面加以说明:

1) 天气分析

设有某时段 $t=1, 2, \dots, T_1$ 的资料 $Z_{t,i,j}$, 用车贝雪夫多项式展开得到车贝雪夫系数

的多维时间序列 $A_{t,k,s}$ 。用自然正交函数展开得到时间系数的序列 $T_{t,k}^{(1)}$ 和空间函数 $X_{k,i}^{(1)}$, 这两个函数都依赖于本时段资料协方差矩阵 $R^{(1)}$ 。因此 $T_{t,k}^{(1)}$ 和 $X_{k,i}^{(1)}$ 皆受到 T_1 的制约。

现在把资料延长至 T_2 , 即补充新资料 $Z_{t,i,j}$, 其中 $t=T_1+1, T_1+2, \dots, T_2$ 。

若用车贝雪夫展开, 我们只要将新补充的资料展开就得到车贝雪夫系数时间序列的延长, 旧资料的车贝雪夫系数性质和量值都保持不变。因之, 对序列的研究可只限于对新延长的车贝雪夫系数作研究。

用自然正交函数展开时, 我们不能只处理新补充的资料, 否则就无法对前后两个时段的结果进行统一的分析研究。因此当资料加长后需对前后两段资料合在一起重新进行分析。

2) 天气预报

用车贝雪夫多项式作预报时, 由于 $\varphi_{k,i}$ 和 $\psi_{s,j}$ 不变, 我们只需要预报系数 $A_{T_1+n,k,s}$ 。因之预报误差将由两部分决定: a) $A_{T_1+n,k,s}$ 的预报误差; b) 由于截断项取至 $k=K_0, s=S_0$ 引起的拟合误差。

用自然正交函数作预报时, 由于 $Z_{T_1+n,k}$ 未知, 因而无法求出包括 T_1+n 时刻资料的协方差矩阵, 因而也求不出 $X_{k,i}$ 。在作预报时, 一般假定 $X_{k,i}$ 不变, 而仅预报时间系数 $T_{T_1+n,k}$ 。因此, 用自然正交函数作预报取决于如下三部分误差: a) $T_{T_1+n,k}$ 的预报误差; b) 截断项取至 K_1 的拟合误差; c) 假设 $X_{k,i}$ 不变引起的误差。

单就拟合误差 (即 b 项) 说, 由于拟合所取项数总少于格点数, 显然有可能是某些点上自然正交函数展开的拟合好些, 而另一些点则反之。至于不稳定引起的误差则仅是自然正交函数才有, 因而是一部分额外的损失。

3) 资料的压缩传输与存储

(1) 资料传输 将原资料化为车贝雪夫系数传输由于 $\varphi_{k,i}, \psi_{s,j}$ 不随时间变化, 故接收者只要知道 I_0 和 J_0 就很容易用系数求得原资料场。用自然正交函数则不可能仅根据时间系数去求得原资料场, 必须同时传输 $X_{k,i}$, 才能使接收者根据 $T_{t,k}$ 和 $X_{k,i}$ 去求得原资料场。

(2) 资料存储 新资料出现后, 自然正交函数的时间系数和空间函数都将变化, 旧的展开系数和特征向量场资料将失去存储价值。车贝雪夫系数则因各时刻间有相互独立性而有永久存储价值。